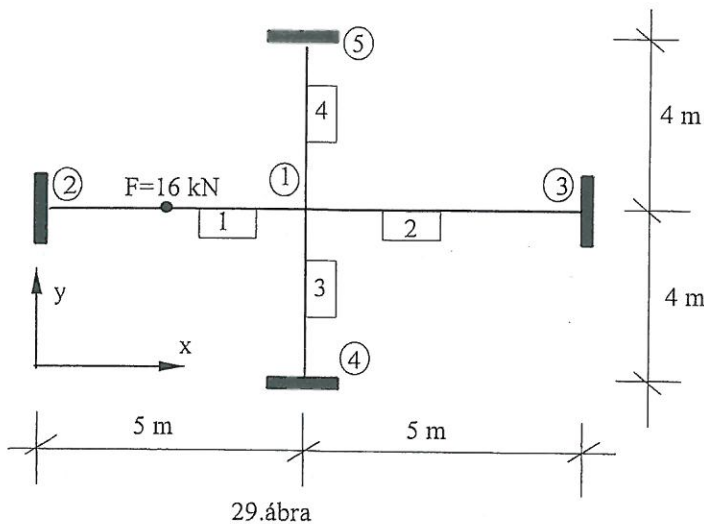


## 1.5. Födém tartórácsok

A hídtartórácsnál megkülönböztettük a megtámasztott hossztartókat és az őket összekötő keresztartókat. Az utóbbiaknak nem volt külső megtámasztásuk. A tartórács egy másik alkalmazási területe az, amikor a tartórácsot térlezárással használjuk, és a tartóráccsal biztosítjuk a födém kétirányú teherviselését. Ehhez természetesen az kell, hogy mind a két irányban futó gerendák megtámasszunk. A födém tartórácsok általában derékszögűek és célszerű a globális koordináta-rendszer  $xy$  tengelyeit a gerendákkal párhuzamosan felvenni. Az alábbiakban egy egyszerű példán mutatjuk be a fentebb ismertetett számítási eljárást. A 22. ábrán látható szerkezetnél a két irányba futó gerendák a végeiken egyaránt befogottak. Csomóponti elmozdulások csak a keresztvezésnél lévő csomópontnál lesznek. Ennek megfelelően a csomópontszámozást az elmozduló csomópontnál kezdjük, és a megtámasztásokat úgy vesszük figyelembe, hogy az egyenletrendszerben nem szerepeltetjük a befogott csomópontok elmozdulásaihoz tartozó sorokat és oszlopokat. Ennek megfelelően csak egy három ismeretlenes egyenletrendszert kell majd megoldanunk.



A merevségeknek adott konstanssal osztott értékeit adjuk meg. Ebben az esetben az elmozdulások nagyítottak lesznek, de az igénybevételeket helyesen kapjuk meg.

Merevségek  $x$  irányban:

$$EI_h = 125,$$

$$GI_{cs} = 80.$$

Merevségek  $y$  irányban:

$$EI_h = 96,$$

$$GI_{cs} = 48.$$

Egyensúlyi egyenleteket csak a keresztvezésnél lévő csomópontnál írunk fel, így a szerkezet merevségi mátrixa egy blokkból áll. Az 1. számú csomópont minden csatlakozó rúdnál a kezdőpont, így:

$$\underline{\underline{K}} = \begin{matrix} \underline{\underline{K}}_{ii}^1 + \underline{\underline{K}}_{ii}^2 + \\ + \underline{\underline{K}}_{ii}^3 + \underline{\underline{K}}_{ii}^4 \end{matrix}$$

Ezek alapján a merevségi mátrix előállításához elegendő a  $\underline{\underline{K}}_{ii}^r$  blokkokat előállítani.

a.) A  $\underline{\underline{K}}_{ii}^r$  blokkok saját koordináta-rendszerben

A blokkokat az I. táblázat alapján állíthatjuk elő. Ha egy rúdnál a merevségi adatok és a rúd hossza azonos, az elemi merevségi mátrix - a saját koordináta-rendszerben - azonos lesz.

$$\underline{\underline{K}}_{ii}^1 = \underline{\underline{K}}_{ii}^2 = \begin{bmatrix} 12 & & -30 \\ & 16 & \\ -30 & & 100 \end{bmatrix}$$

$$\underline{\underline{K}}_{ii}^3 = \underline{\underline{K}}_{ii}^4 = \begin{bmatrix} 18 & & -36 \\ & 12 & \\ -36 & & 96 \end{bmatrix}$$

b.) Transzformáló mátrixok

1. rúd

$$\underline{\underline{T}}_1 = \begin{bmatrix} 1 & & \\ & -1 & 0 \\ & 0 & -1 \end{bmatrix}$$

2. rúd

$$\underline{\underline{T}}_1 = \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 1 & 0 \\ & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

3. rúd

$$\underline{\underline{T}}_3 = \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 0 & 1 \\ & -1 & 0 \end{bmatrix}$$

4. rúd

$$\underline{\underline{T}}_4 = \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 0 & -1 \\ & 1 & 0 \end{bmatrix}$$

c.) A  $\underline{\underline{K}}_{ii}^r$  blokkok

globális koordinátarendszerben

$$\underline{\underline{T}}_1 \underline{\underline{K}}_{ii}^1 \underline{\underline{T}}_1^T = \begin{bmatrix} 1 & & \\ & -1 & 0 \\ & 0 & -1 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 12 & & -30 \\ & 16 & \\ -30 & & 100 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 1 & & \\ & -1 & 0 \\ & 0 & -1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 12 & & 30 \\ & 16 & \\ 30 & & 100 \end{bmatrix}$$

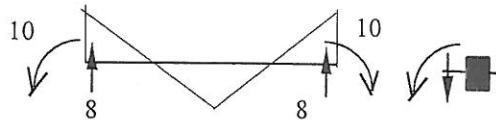
$$\underline{\underline{T}}_2 \underline{\underline{K}}_{ii}^2 \underline{\underline{T}}_2^T = \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 1 & 0 \\ & 0 & 1 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 12 & & -30 \\ & 16 & \\ -30 & & 100 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 1 & 0 \\ & 0 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 12 & & -30 \\ & 16 & \\ -30 & & 100 \end{bmatrix}$$

$$T_{\equiv 3} K_{\equiv ii}^3 T_{\equiv 3}^T = \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 0 & 1 \\ & -1 & 0 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 18 & & -36 \\ & 12 & \\ -36 & & 96 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 0 & -1 \\ & 1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 18 & -36 & \\ -36 & 96 & \\ & & 12 \end{bmatrix}$$

$$T_{\equiv 4} K_{\equiv ii}^4 T_{\equiv 4}^T = \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 0 & -1 \\ & 1 & 0 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 18 & & -36 \\ & 12 & \\ -36 & & 96 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 0 & 1 \\ & -1 & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 18 & 36 & \\ 36 & 96 & \\ & & 12 \end{bmatrix}$$

d.) A szerkezet merevségi mátrixa és tehervektora

$$\underline{K} = \begin{bmatrix} 60 & & \\ & 224 & \\ & & 224 \end{bmatrix}$$



$$\underline{q}_i = \begin{bmatrix} Q_z \\ W_x \\ W_y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 8 \\ \\ 10 \end{bmatrix}$$

e.) A szerkezet elmozdulásai globális koordináta-rendszerben

$$\underline{x}_1 = \begin{bmatrix} u_z^1 \\ \varphi_x^1 \\ \varphi_y^1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0,133333 \\ 0 \\ 0,044643 \end{bmatrix}$$

f.) Rúdvégi erők az 1. csomópontnál lokális koordináta-rendszerben

1. rúd. Rúdvégi erők az elmozdulásokból

$$\underline{q}_i = \begin{bmatrix} 12 & & -30 \\ & 16 & \\ -30 & & 100 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 1 & & \\ & -1 & 0 \\ & 0 & -1 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 0,133333 \\ 0 \\ 0,044643 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2,9393 \\ 0 \\ -8,4643 \end{bmatrix}$$

Rúdvégi erők a kezdeti rúdvégi erőkkel való összegzés után

$$\underline{q}_i = \begin{bmatrix} 2,9393 \\ 0 \\ -8,4643 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -8 \\ 0 \\ 10 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -5,0607 \\ 0 \\ 1,5357 \end{bmatrix}$$

2. rúd

$$\underline{q}_i = \begin{bmatrix} 12 & & -30 \\ & 16 & \\ -30 & & 100 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 1 & 0 \\ & 0 & 1 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 0,133333 \\ 0 \\ 0,044643 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0,2607 \\ 0 \\ 0,4644 \end{bmatrix}$$

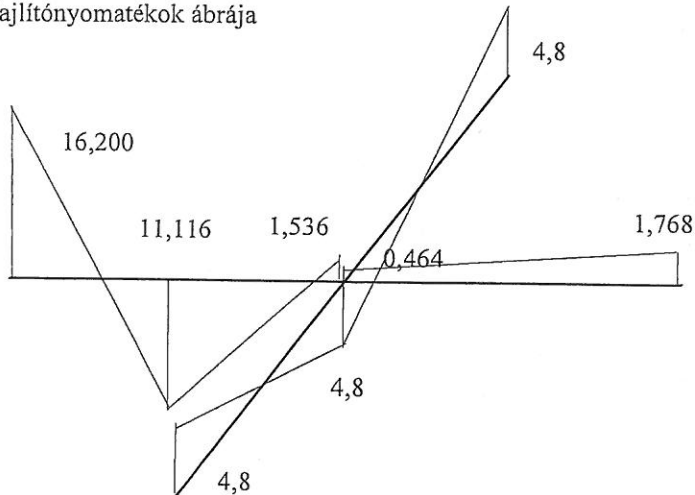
3. rúd

$$\underline{q}_i = \begin{bmatrix} 18 & & -36 \\ & 12 & \\ -36 & & 96 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 0 & -1 \\ & 1 & 0 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 0,133333 \\ 0 \\ 0,044643 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2,4 \\ -0,5357 \\ -4,8 \end{bmatrix}$$

4. rúd

$$\underline{q}_i = \begin{bmatrix} 18 & & -36 \\ & 12 & \\ -36 & & 96 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 1 & & \\ & 0 & 1 \\ & -1 & 0 \end{bmatrix} * \begin{bmatrix} 0,133333 \\ 0 \\ 0,044643 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 2,4 \\ 0,5357 \\ -4,8 \end{bmatrix}$$

g.) Hajlítónyomatékok ábrája



Az x irányú tartónál - a kereszteződésnél - az y irányú tartóban ébredő csavarónyomaték miatt ugrás van.

Nézzük meg hogyan alakul a megoldás, ha a csavarómerevséget elhanyagoljuk. Ez esetben a szerkezet merevségi mátrixa és elmozdulásai:

$$\underline{K} = \begin{bmatrix} 60 & & \\ & 192 & \\ & & 200 \end{bmatrix} \quad \underline{x}_1 = \begin{bmatrix} u_z^1 \\ \varphi_x^1 \\ \varphi_y^1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0,133333 \\ 0 \\ 0,05 \end{bmatrix}$$

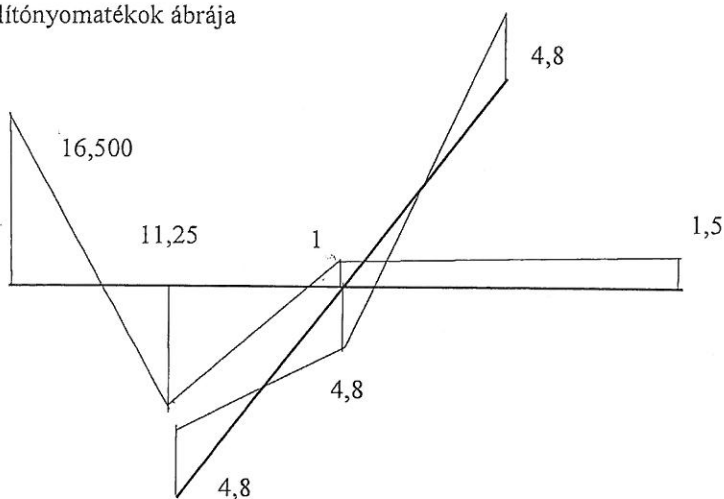
Rúdvégi erők az 1. számú rúdnál, a kezdeti rúdvégi erőkkel való összegzés után

$$\underline{q}_i = \begin{bmatrix} 3,1 \\ 0 \\ -9 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -8 \\ 0 \\ 10 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -4,9 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Rúdvégi erők a 2-4. számú rudaknál

$$\begin{bmatrix} 0,1 \\ 0 \\ 1 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 2,4 \\ 0 \\ -4,8 \end{bmatrix} \quad \begin{bmatrix} 2,4 \\ 0 \\ -4,8 \end{bmatrix}$$

A hajlítónyomatékok ábrája



Az x irányú tartónál az keresztelődésnél most nincs ugrás.

Vajon hogyan alakul a megoldás, ha a csavarómerevséget tízszeresére növeljük. A szerkezet merevségi mátrixa és elmozdulásai:

$$\underline{K} = \begin{bmatrix} 60 & & \\ & 440 & \\ & & 512 \end{bmatrix} \quad \underline{x}_1 = \begin{bmatrix} u_z^1 \\ \varphi_x^1 \\ \varphi_y^1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 0,133333 \\ 0 \\ 0,022727 \end{bmatrix}$$

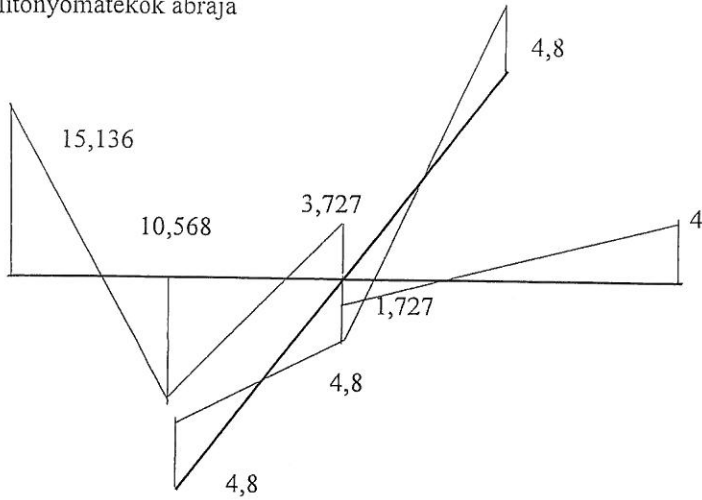
Rúdvégi erők az 1. számú rúdnál a kezdeti rúdvégi erőkkel való összegzés után

$$\underline{q}_i = \begin{bmatrix} 2,2818 \\ 0 \\ -6,2727 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -8 \\ 0 \\ 10 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -5,7182 \\ 0 \\ 3,7273 \end{bmatrix}$$

Rúdvégi erők a 2-4. számú rudaknál

0,9182	2,4	2,4
0	-2,727	2,727
-1,7273	-4,8	-4,8

A hajlítónyomatékok ábrája



Látható, hogy a 2. számú rúd igénybevételei nőttek, a terhelt 1. számú rúd igénybevételei pedig csökkentek.